

TUTORATO ALGEBRA LINEARE - 06/03/25

SOMMA E INTERSEZIONE DI SOTOSPAZI VETTORIALI

V sp. vett., $W_1, W_2 \subseteq V$ ssp vett.

NOTAZIONE : "ssp" = sottospazio / sottospazi

$$W_1 + W_2 = \{ w_1 + w_2 \in V \mid w_1 \in W_1, w_2 \in W_2 \}$$

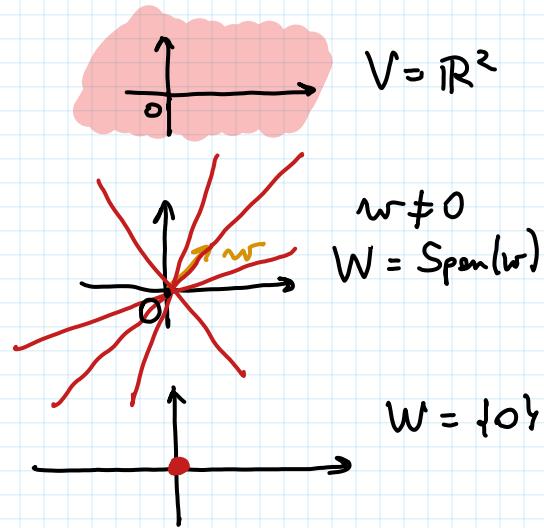
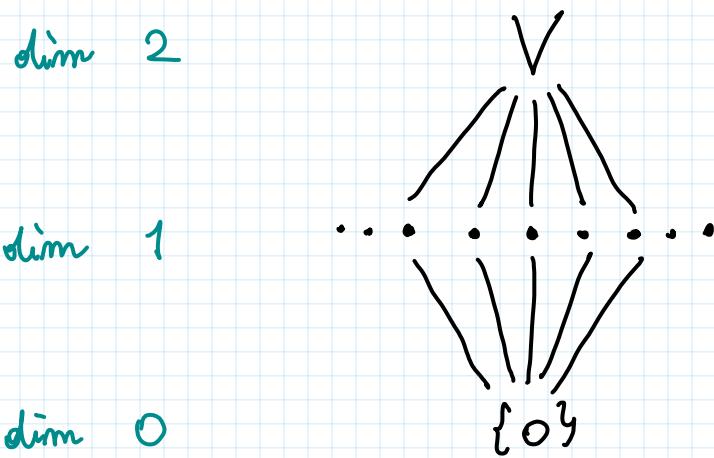
$$\{z_1, \dots, z_r\} \text{ base di } W_1 \implies W_1 = \text{Span}(z_1, \dots, z_r)$$

$$\{u_1, \dots, u_s\} \text{ base di } W_2 \implies W_2 = \text{Span}(u_1, \dots, u_s)$$

$$\implies W_1 + W_2 = \text{Span}(z_1, \dots, z_r, u_1, \dots, u_s)$$

Esempio (dimensione 2)

V sp. vett., $\dim V = 2$



$$W_1 = \text{Span}(w_1), \quad W_2 = \text{Span}(w_2) \quad \text{ssp di dim. 1}$$

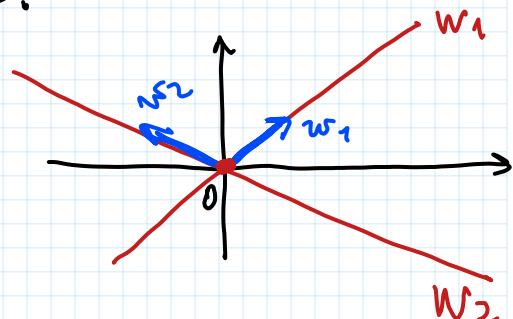
$W_1 \neq W_2$ (cioè w_1, w_2 lin. indip.)

$$\Rightarrow \begin{cases} W_1 \cap W_2 = \{0\} \\ W_1 + W_2 = \text{Span}(w_1, w_2) = V \end{cases} \xrightarrow{\lambda_1 w_1 = \lambda_2 w_2 \Leftrightarrow \lambda_1 = \lambda_2 = 0}$$

Verifichiamo le formule di Grassmann:

$$\dim(W_1 + W_2) = \dim W_1 + \dim W_2 - \dim(W_1 \cap W_2)$$

$$2 = 1 + 1 - 0$$



Esempio (dimensione 3)

Consideriamo $V = \mathbb{R}^3$

dim 3	Tutto lo spazio	\mathbb{R}^3	
dim 2	piani (per l'origine)	$\text{Span}(v_1, v_2)$	$v_1, v_2 \in \mathbb{R}^3$ lin. indip.
dim 1	rette (per l'origine)	$\text{Span}(v)$	$0 \neq v \in \mathbb{R}^3$
dim 0	punto (origine)	$\{0\}$	

Intuito: due piani passanti per l'origine in \mathbb{R}^3 si intersecano in "almeno" una retta

Verifica: $W_1, W_2 \subseteq \mathbb{R}^3$ ssp di dim. 2

$$\dim(W_1 + W_2) = 2 + 2 - \dim(W_1 \cap W_2)$$

$$\text{Ma } W_1 + W_2 \subseteq \mathbb{R}^3 \Rightarrow \dim(W_1 + W_2) \leq 3.$$

$\rightsquigarrow \dim(W_1 \cap W_2) = 4 - \underbrace{\dim(W_1 + W_2)}_{\leq 3} \geq 1.$

OSS. In dimensione 4, esistono piani (ssp. vett. di dim 2)

W_1, W_2 tali che $W_1 \cap W_2 = \{0\}$.

Esempio $V = \mathbb{R}^4$, $e_1 = \begin{pmatrix} 1 \\ 0 \\ 0 \\ 0 \end{pmatrix}, e_2 = \begin{pmatrix} 0 \\ 1 \\ 0 \\ 0 \end{pmatrix}, e_3 = \begin{pmatrix} 0 \\ 0 \\ 1 \\ 0 \end{pmatrix}, e_4 = \begin{pmatrix} 0 \\ 0 \\ 0 \\ 1 \end{pmatrix}$

base canonica

$$\begin{aligned} \mathbb{R}^4 &= \left\{ \begin{pmatrix} a \\ b \\ c \\ d \end{pmatrix} : a, b, c, d \in \mathbb{R} \right\} \\ &= \left\{ \begin{pmatrix} a \\ 0 \\ 0 \\ 0 \end{pmatrix} + \begin{pmatrix} 0 \\ b \\ 0 \\ 0 \end{pmatrix} + \begin{pmatrix} 0 \\ 0 \\ c \\ 0 \end{pmatrix} + \begin{pmatrix} 0 \\ 0 \\ 0 \\ d \end{pmatrix} : a, b, c, d \in \mathbb{R} \right\} \\ &= \left\{ a e_1 + b e_2 + c e_3 + d e_4 : a, b, c, d \in \mathbb{R} \right\} \end{aligned}$$

Consideriamo $W_1 = \text{Span}(e_1, e_2) = \left\{ \begin{pmatrix} a \\ b \\ 0 \\ 0 \end{pmatrix} : a, b \in \mathbb{R} \right\}$

$W_2 = \text{Span}(e_3, e_4) = \left\{ \begin{pmatrix} 0 \\ 0 \\ c \\ d \end{pmatrix} : c, d \in \mathbb{R} \right\}$

$$W_1 + W_2 = \text{Span}(e_1, e_2, e_3, e_4) = \mathbb{R}^4$$

$$W_1 \cap W_2 = \{0\}$$

Domanda: perché il sistema seguente rappresenta una retta nello spazio?

$$\begin{cases} x + 2y + z = 1 \\ y + z = 0 \end{cases}$$

1) Equazione di un piano (passante per 0) nello spazio

$$ax + by + cz = 0, \quad a, b, c \in \mathbb{R} \quad \text{NON TUTTI NULLI}$$

Perché?

Però $\begin{pmatrix} x \\ y \\ z \end{pmatrix} \in \mathbb{R}^3$ tali che $ax + by + cz = 0$.

Uno tra a, b, c è $\neq 0$. Assumiamo $c \neq 0$. Allora

$$z = -\frac{1}{c}(ax + by).$$

$$\begin{pmatrix} x \\ y \\ z \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} x \\ y \\ -\frac{1}{c}(ax + by) \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} x \\ 0 \\ -\frac{a}{c}x \end{pmatrix} + \begin{pmatrix} 0 \\ y \\ -\frac{b}{c}y \end{pmatrix}$$

$$= x \begin{pmatrix} 1 \\ 0 \\ -a/c \end{pmatrix} + y \begin{pmatrix} 0 \\ 1 \\ -b/c \end{pmatrix}.$$

Cioè $\begin{pmatrix} x \\ y \\ z \end{pmatrix} \in \text{Span} \left\{ \begin{pmatrix} 1 \\ 0 \\ -a/c \end{pmatrix}, \begin{pmatrix} 0 \\ 1 \\ -b/c \end{pmatrix} \right\}$.

Viceversa, ogni vettore in \uparrow soddisfa l'equazione $ax+by+cz=0$

Quindi i vettori $\begin{pmatrix} x \\ y \\ z \end{pmatrix}$ tali che $ax+by+cz=0$ $(c \neq 0)$

Sono Tutti e soli quelli che vivono nel ssp di dim 2

$$W = \text{Span} \left\{ \begin{pmatrix} 1 \\ 0 \\ -a/c \end{pmatrix}, \begin{pmatrix} 0 \\ 1 \\ -b/c \end{pmatrix} \right\} \subseteq \mathbb{R}^3$$

L'equazione $ax+by+cz=0$ è detta un'equazione cartesiana per W .

Esempio Scrivere un'equazione cartesiana per

$$W = \text{Span} \left\{ \begin{pmatrix} 1 \\ 1 \\ 0 \end{pmatrix}, \begin{pmatrix} 0 \\ 1 \\ 1 \end{pmatrix} \right\} \subseteq \mathbb{R}^3.$$

Soluzione ("a mano")

$$w \in W \Rightarrow w = a \begin{pmatrix} 1 \\ 1 \\ 0 \end{pmatrix} + b \begin{pmatrix} 0 \\ 1 \\ 1 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} a \\ a+b \\ b \end{pmatrix} \quad \begin{matrix} \text{per certi} \\ a, b \in \mathbb{R} \end{matrix}$$

Quindi

$$\begin{pmatrix} x \\ y \\ z \end{pmatrix} \in W \Leftrightarrow \begin{cases} x = a \\ y = a+b \\ z = b \end{cases} \quad \begin{matrix} \text{per certi} \\ a, b \in \mathbb{R} \end{matrix} \quad \Leftrightarrow y = x+z.$$

2) Consideriamo ora

$$\begin{cases} x + 2y + z = 0 \\ y + z = 0 \end{cases}.$$

Cosa rappresenta?

$$\begin{cases} x + 2y + z = 0 \\ y + z = 0 \end{cases} \Leftrightarrow \begin{cases} x + y = 0 \\ z = -y \end{cases} \Leftrightarrow \begin{cases} y = -x \\ z = -y = x \end{cases}$$

Quando $\begin{pmatrix} x \\ y \\ z \end{pmatrix} \in \mathbb{R}^3$ soddisfa il sistema se e solo se

$$\begin{pmatrix} x \\ y \\ z \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} x \\ -x \\ x \end{pmatrix} = x \begin{pmatrix} 1 \\ -1 \\ 1 \end{pmatrix} \in \text{Span} \left\{ \begin{pmatrix} 1 \\ -1 \\ 1 \end{pmatrix} \right\}$$

Cioè, il sistema rappresenta (tranne equa costante)

la retta dello spazio su cui giace il vettore $\begin{pmatrix} 1 \\ -1 \\ 1 \end{pmatrix}$.

3) Il caso di pertinenza era

$$\begin{cases} x + 2y + z = 1 \\ y + z = 0 \end{cases},$$

cioè

$$\begin{cases} y = -x + 1 \\ z = -y = x - 1 \end{cases}.$$

Tutto
traslato ↗

$$\begin{pmatrix} x \\ y \\ z \end{pmatrix} \text{ è soluzione} \Leftrightarrow \begin{pmatrix} x \\ y \\ z \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} x \\ -x+1 \\ x-1 \end{pmatrix} = x \begin{pmatrix} 1 \\ -1 \\ 1 \end{pmatrix} + \begin{pmatrix} 0 \\ 1 \\ -1 \end{pmatrix}$$

$$\Leftrightarrow \begin{pmatrix} x \\ y \\ z \end{pmatrix} \in \begin{pmatrix} 0 \\ 1 \\ -1 \end{pmatrix} + \text{Span}\left\{\begin{pmatrix} -1 \\ -1 \\ 1 \end{pmatrix}\right\}$$

NOTAZ per indicare
la retta $\text{Span}\left\{\begin{pmatrix} -1 \\ -1 \\ 1 \end{pmatrix}\right\}$
Traslata del vettore $\begin{pmatrix} 0 \\ 1 \\ -1 \end{pmatrix}$.

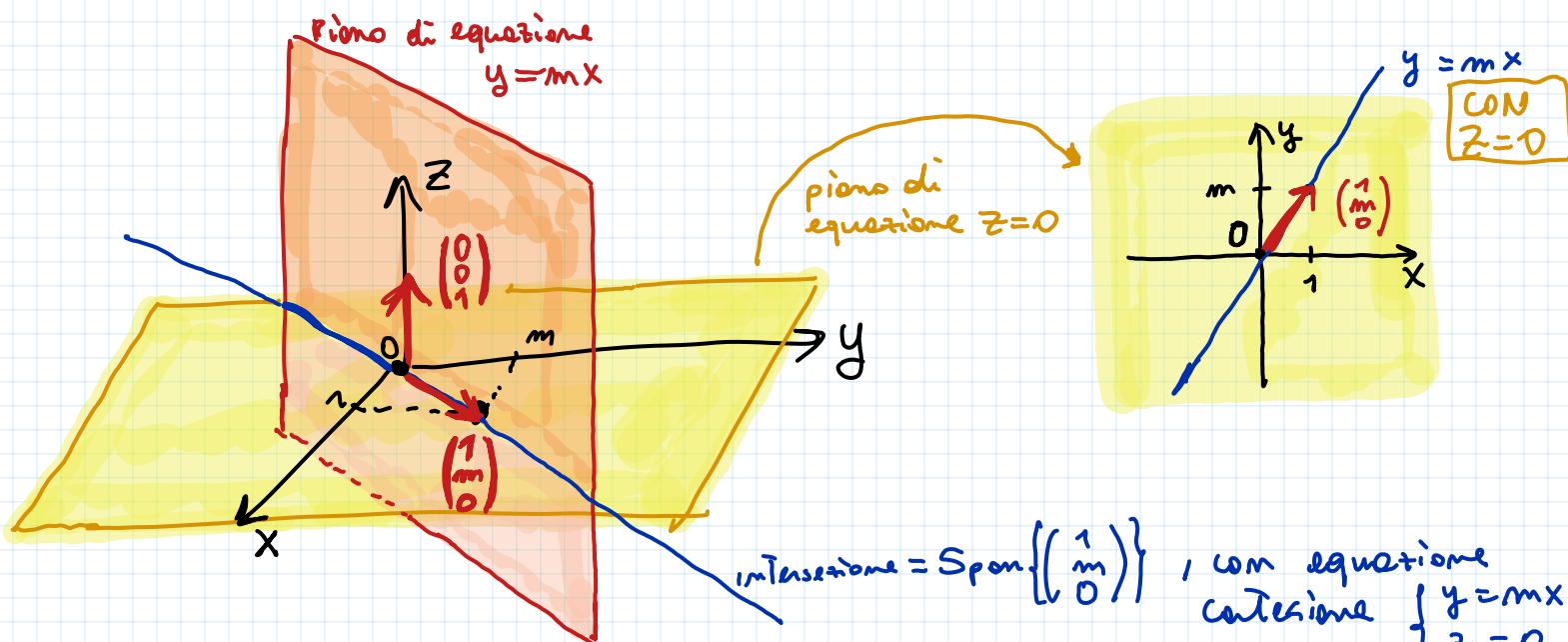
Esempio (retta nel piano VS retta nello spazio)

Una retta passante per O e non verticale nel piano ha equazione $y = mx$.

Cosa rappresenta questa equazione nello spazio?

Perco i vettori $\begin{pmatrix} x \\ y \\ z \end{pmatrix} \in \mathbb{R}^3$ t.c. $y = mx$, cioè:

$$\begin{pmatrix} x \\ y \\ z \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} x \\ mx \\ z \end{pmatrix} = x \begin{pmatrix} 1 \\ m \\ 0 \end{pmatrix} + z \begin{pmatrix} 0 \\ 0 \\ 1 \end{pmatrix} \in \text{Span} \left\{ \begin{pmatrix} 1 \\ m \\ 0 \end{pmatrix}, \begin{pmatrix} 0 \\ 0 \\ 1 \end{pmatrix} \right\}$$



$$\begin{cases} y = mx \\ z = 0 \end{cases}$$

è l'equazione cartesiana nello spazio (!)
della retta di eq. $y = mx$ nel piano (!)

APPLICAZIONI LINEARI

V, W spaz. vettoriali su \mathbb{R} .

oppure "omomorfismo
di \mathbb{R} -sp.vett"

$f : V \rightarrow W$ funzione. f è LINEARE se

- $\forall v_1, v_2 \in V$ $f(v_1 + v_2) = f(v_1) + f(v_2)$
- $\forall v \in V \quad \forall \lambda \in \mathbb{R} \quad f(\lambda v) = \lambda f(v)$

f è un ISOMORFISMO se è un'applicazione lineare BIGETTIVA.

$\hookrightarrow V$ ISOMORFO a W : cambia le "etichette" degli elementi, ma le strutture di sp.vett
è la stessa!

Esempio (in riferimento all'Esercizio 2 del foglio 1)

$$V = \text{Mat}_{2 \times 2}(\mathbb{R}) = \left\{ \begin{pmatrix} a & b \\ c & d \end{pmatrix} : a, b, c, d \in \mathbb{R} \right\}$$

Abbiamo visto (vedi TUTORATO del 27/02/25) che

studiare l'indipendenza lineare di matrici in V
equivale a studiare l'indip. lineare di vettori di \mathbb{R}^4

tramite l'associazione

$$V \ni \begin{pmatrix} a & b \\ c & d \end{pmatrix} \longleftrightarrow \begin{pmatrix} a \\ c \\ b \\ d \end{pmatrix} \in \mathbb{R}^4$$

In effetti, l'applicazione

$$f : V \rightarrow \mathbb{R}^4 \quad f \left(\begin{pmatrix} a & b \\ c & d \end{pmatrix} \right) = \begin{pmatrix} a \\ c \\ b \\ d \end{pmatrix}$$

f è LINEARE e BIGETTIVA (isomorfismo).

Verifica: Verifico la somma:

$$v_1 = \begin{pmatrix} a_1 & b_1 \\ c_1 & d_1 \end{pmatrix}, v_2 = \begin{pmatrix} a_2 & b_2 \\ c_2 & d_2 \end{pmatrix} \in V$$

$$v_1 + v_2 = \begin{pmatrix} a_1 + a_2 & b_1 + b_2 \\ c_1 + c_2 & d_1 + d_2 \end{pmatrix}$$

$$f(v_1 + v_2) = \begin{pmatrix} a_1 + a_2 \\ c_1 + c_2 \\ b_1 + b_2 \\ d_1 + d_2 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} a_1 \\ c_1 \\ b_1 \\ d_1 \end{pmatrix} + \begin{pmatrix} a_2 \\ c_2 \\ b_2 \\ d_2 \end{pmatrix} = f(v_1) + f(v_2)$$

Verificare che $f(\lambda v) = \lambda f(v)$ per ogni $v \in V, \lambda \in \mathbb{R}$.

f è bigettiva: verificare che l'inversa è data

$$\text{da } g: \mathbb{R}^4 \rightarrow V$$

$$g\left(\begin{pmatrix} a \\ b \\ c \\ d \end{pmatrix}\right) = \begin{pmatrix} a & c \\ b & d \end{pmatrix}.$$

V e \mathbb{R}^4 sono ISOMORFI (come \mathbb{R} -sp. vettoriali)

Se $f: V_1 \rightarrow V_2$ è un isomorfismo, allora vale:

v_1, \dots, v_r lin. indip. in $V_1 \Leftrightarrow f(v_1), \dots, f(v_r)$ lin. indip in V_2

$$\sum_{i=1}^r q_i v_i = 0 \Leftrightarrow f \left(\sum_{i=1}^r q_i v_i \right) = 0 \quad (f \text{ iniettiva})$$

$$\Leftrightarrow \sum_{i=1}^r f(q_i v_i) = 0 \quad (f \text{ lineare})$$

$$\Leftrightarrow \sum_{i=1}^r q_i f(v_i) = 0 \quad (f \text{ lineare})$$

Quindi

$$v_1, \dots, v_r \text{ lin. indip.} \Leftrightarrow q_1 = \dots = q_r = 0$$

$$\Leftrightarrow f(v_1), \dots, f(v_r) \text{ lin. indip.}$$

Domanda: legame tra MATRICI e APPLICAZIONI LINEARI

Richiamo: prodotto matrice vettore (riga per colonna)

$$\begin{pmatrix}
 q_{11} & q_{12} & \cdots & q_{1m} \\
 q_{21} & q_{22} & \cdots & q_{2m} \\
 \vdots & \vdots & \ddots & \vdots \\
 q_{m1} & q_{m2} & \cdots & q_{mm}
 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} x_1 \\ x_2 \\ \vdots \\ x_m \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} q_{11}x_1 + q_{12}x_2 + \cdots + q_{1m}x_m \\ q_{21}x_1 + q_{22}x_2 + \cdots + q_{2m}x_m \\ \vdots \\ q_{m1}x_1 + q_{m2}x_2 + \cdots + q_{mm}x_m \end{pmatrix}$$

A

vettore

Vediamo il legame nel caso di applicazioni

$$F: \mathbb{R}^m \rightarrow \mathbb{R}^n$$

(vale lo stesso per $F: \mathbb{R}^m \rightarrow \mathbb{R}^m$).

Consideriamo la matrice A di sopra

$$L_A: \mathbb{R}^m \rightarrow \mathbb{R}^n$$

$$\begin{pmatrix} x_1 \\ \vdots \\ x_m \end{pmatrix} \mapsto A \begin{pmatrix} x_1 \\ \vdots \\ x_m \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} a_{11}x_1 + \dots + a_{1m}x_m \\ \vdots \\ a_{n1}x_1 + \dots + a_{nm}x_m \end{pmatrix}$$

Verificare che è lineare!

In realtà, ogni applicazione lineare $f: \mathbb{R}^m \rightarrow \mathbb{R}^n$

è del tipo L_A per qualche matrice A

Verifica: $e_1 = \begin{pmatrix} 1 \\ 0 \\ \vdots \\ 0 \end{pmatrix}, \dots, e_m = \begin{pmatrix} 0 \\ \vdots \\ 0 \\ 1 \end{pmatrix}$ BASE CANONICA

$$v \in \mathbb{R}^m \Rightarrow v = \begin{pmatrix} x_1 \\ \vdots \\ x_m \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} x_1 \\ 0 \\ \vdots \\ 0 \end{pmatrix} + \dots + \begin{pmatrix} 0 \\ \vdots \\ 0 \\ x_m \end{pmatrix} = x_1 e_1 + \dots + x_m e_m$$

$$f\left(\begin{pmatrix} x_1 \\ \vdots \\ x_m \end{pmatrix}\right) = f(x_1 e_1 + \dots + x_m e_m) = f(x_1 e_1) + \dots + f(x_m e_m)$$

F LINEARE

$$= x_1 f(e_1) + \dots + x_m f(e_m)$$

$f(e_1), \dots, f(e_m)$ sono vettori di \mathbb{R}^n . Sciviamoli
in base e_1, \dots, e_m (cioè sciviamoli come vettori colonne)

$$f(e_1) = \begin{pmatrix} Q_{11} \\ Q_{21} \\ \vdots \\ Q_{m1} \end{pmatrix}, \dots, f(e_m) = \begin{pmatrix} Q_{1m} \\ Q_{2m} \\ \vdots \\ Q_{mm} \end{pmatrix}$$

$$Q_{11}e_1 + Q_{21}e_2 + \dots + Q_{m1}e_m$$

Quindi:

$$\begin{aligned} f\left(\begin{pmatrix} x_1 \\ \vdots \\ x_m \end{pmatrix}\right) &= x_1 f(e_1) + \dots + x_m f(e_m) \\ &= x_1 \begin{pmatrix} Q_{11} \\ Q_{21} \\ \vdots \\ Q_{m1} \end{pmatrix} + \dots + x_m \begin{pmatrix} Q_{1m} \\ Q_{2m} \\ \vdots \\ Q_{mm} \end{pmatrix} \\ &= \begin{pmatrix} Q_{11}x_1 + \dots + Q_{m1}x_m \\ Q_{12}x_1 + \dots + Q_{2m}x_m \\ \vdots \\ Q_{1m}x_1 + \dots + Q_{mm}x_m \end{pmatrix} \in \mathbb{R}^m \end{aligned}$$

vettore di \mathbb{R}^m

Detta A la matrice $\begin{pmatrix} Q_{11} & \dots & Q_{1m} \\ \vdots & \ddots & \vdots \\ Q_{m1} & \dots & Q_{mm} \end{pmatrix}$, si ha effettivamente

$$f\left(\begin{pmatrix} x_1 \\ \vdots \\ x_m \end{pmatrix}\right) = \begin{pmatrix} Q_{11}x_1 + \dots + Q_{m1}x_m \\ Q_{12}x_1 + \dots + Q_{2m}x_m \\ \vdots \\ Q_{1m}x_1 + \dots + Q_{mm}x_m \end{pmatrix} = A \begin{pmatrix} x_1 \\ \vdots \\ x_m \end{pmatrix} = L_A \begin{pmatrix} x_1 \\ \vdots \\ x_m \end{pmatrix}$$

per ogni $\begin{pmatrix} x_1 \\ \vdots \\ x_m \end{pmatrix} \in \mathbb{R}^m$ Quindi $f = L_A$.